Im Rahmen des Projektes mussten einige Probleme überwunden werden. Das erste Problem war die Inbetriebnahme und Ansteuerung des Pis, da vor Ort kein Netzwerk war mit welchem man sich hätte verbinden können. Dies ist ein Problem, da alles was auf dem Pi passierte durch VNC geschah. Doch damit man VNC benutzen kann müssen das Gerät auf das man zugreifen will und das Gerät von welchem man agieren will im gleichen Netzwerk sein. Dieses Problem wurde durch das benutzen von privatem Datenvolumen aus den jeweiligen Handyveträgen gelöst. Ein weiteres Problem trat bei der Inbetriebnahme der Sensoren auf, als sich die Distanzsensoren nicht richtig kalibrieren ließen, weil die Störsignale (das Licht im Raum) zu groß bzw. hell waren. Dieses Problem ließ sich nicht direkt lösen, außer durch eine Verlegung des Ortes. Der Flur war hier schon dunkel genug, so dass man dieses Problem zu mindestens bei einer Präsentation hätte umgehen können. Doch es gab noch mehr Probleme mit diesen Sensoren, da sie scheinbar nicht zu kalibrieren waren. Das konnte jedoch später wiederlegt werden als festgestellt wurde, dass man nur den Pi nach jedem Kalibrieren neustarten sollte. Ein weiteres Problem war das Ansteuern von Pins des Pis und des GrovePis, da es hier viele widersprüchlicher Informationen im Internet gab. Nach viel Arbeit konnten jedoch die passendend Datenblätter gefunden werden.